



## 文部科学省ナノテクノロジープラットフォーム平成 28 年度秀でた利用成果 創薬スクリーニングを目的としたマイクロ流体デバイス

京都大学 平井 義和, 加藤 義基, 亀井 謙一郎, 土屋 智由 京都大学 ナノテクノロジーハブ拠点 大村 英治



(左から)京都大学 ナノテクノロジーハブ拠点 大村 英治,京都大学 平井 義和,土屋 智由



(左から)京都大学 亀井 謙一郎,加藤 義基



新しい医薬品を製造・販売するには薬理効果や毒性に 基づいた承認が必要である.1つの新薬開発には9~17 年,開発費用は途中で断念した費用も含めて,1000億 円近くを要するとも言われている[1].この一因は「非 臨床試験」にあるとされている.非臨床試験はマウスな どの実験動物を用いて医薬品の薬効・薬理や安全性の調 査を行う.しかし実験動物とヒトの種差が原因で異なる 薬剤反応を示すことがあり,この動物実験と臨床試験の ギャップが医薬品開発における致命的な問題となってい る.また倫理的な観点から動物実験に対する「3Rの原則 (Replacement:代替法の利用,Reduction:使用動物数の 削減,Refinement:実験方法の洗練,実験動物の苦痛軽減)」 [2]の遵守が国際的な流れとなり,将来的には動物実験撤 廃の動きが新薬開発に波及することも予想される.した がって,ヒトの生体応答を模倣する新しい*in vitro*(生体外) 実験技術の確立が強く求められている.

そこで世界的に注目されているのが,世界経済フォー ラム(ダボス会議)の Annual Meeting of the New World Champions 2016 でも取り上げられた「Organ on a Chip」 や「Body on a Chip」という創薬スクリーニング法であ る[3]. この新しい概念の *in vitro* 系の実験技術は,ナノ・ マイクロ加工技術で作製した USB メモリ程度の大きさの マイクロ流体デバイスとヒト由来培養細胞を活用し,臓 器機能や構造,また複数の臓器モデルを連結して薬物代 謝や体内動態を模倣することを目指しており,今後の医 薬品の研究開発の方法を根底から変える可能性があると 言われている.

このような社会ニーズに根差した課題に取り組む研究 では,異分野研究者との学際融合的な共同研究が必要で あるとともに、個々の専門分野における新しい要素技術 開発も必要不可欠である.そこで我々の研究グループで は、文部科学省ナノテクノロジープラットフォーム事業 (京都大学 微細加工プラットフォーム)の支援を受け、 PDMS (Poly-dimethylsiloxane)製のマイクロ流体デバ イスを高精度に加工する新しい3次元リソグラフィ(グ レースケールリソグラフィ)を開発して Body on a Chip の作製に適用した.本稿では Body on a Chip の作製プロ セスと抗がん剤を用いた薬物動態試験の結果を中心に、 Organ/Body on a Chip の研究開発動向、また創薬スクリー ニングの現場で実用化するための課題についても紹介す る.



Organ on a Chip はヒト由来培養細胞を用いて単一の臓 器機能や構造を微小空間で正確に再現することを目指し た in vitro 系の実験技術で、これまでに心臓、肝臓、腎 臓などを模倣したデバイスが報告されている [4]. 種々の Organ on a Chip が開発されるなか, Organ on a Chip の 代名詞は 2010 年に Harvard 大学の研究グループが開発 した「Lung on a chip」である [5]. この Lung on a chip を利用して薬剤の治療効果も既に確認されており [6], in vitro 系の実験技術として有用性も示唆されている.アメ リカでは本分野に 2012 年頃から DARPA (国防高等研究 計画局)やNIH(国立衛生研究所)などが巨額の研究開 発費を投資しており, 欧州でも産学連携のプロジェクト が組まれている. さらに Organ on a Chip に関連したベン チャー企業も数多く立ち上がっており, Organ on a Chip の市場は 2022 年までの今後5年間で約40%も成長する と予測されている [7].

一方で Organ on a Chip で再現されているのは単一臓 器であるため、ヒト体内の薬物動態系を模倣した創薬ス クリーニングは難しい. そこで複数の臓器モデルを1つ のチップ上に集積し,薬剤や代謝物を含む培養液を循環 灌流することで異種臓器間の相互作用を再現する Body on a Chip の研究が進められている. 具体的な Body on a Chip として、ヒト体内の ADME (Absorption: 吸収, Distribution:分布, Metabolism:代謝, Excretion:排泄) に代表される連続かつ連鎖的な薬物動態の評価試験を目 的としたデバイス [8] や、少数の臓器モデルを選択してあ る特定の相互作用モデル(例:心臓-血管系、心臓-肺 系,筋肉-血管系)を作って薬物動態試験を目的とした デバイス [9] などが報告されている. このように Body on a Chip は高精度な「ミニチュア人体」を作ることではなく, 特定の異種臓器間の相互作用によって初めて達成される 個体レベルの未知の薬物動態を、小さなチップ上で再現 して発見することに意義がある [10].



## 3.1 デバイスの概要

我々は京都大学 ナノテクノロジーハブ拠点の微細加 工・評価装置を利用して、紫外線リソグラフィベース の3次元微細加工を応用した Body on a Chip の開発を 行い、肝臓代謝物の心毒性が指摘されている抗がん剤 (Doxorubicin) を用いた薬物動態試験に成功した [11]. 我々が開発した PDMS 製のマイクロ流体デバイスは、心 臓や肝臓の微小組織を培養する細胞培養チャンバとそれ らを連結するマイクロ流路、薬剤や代謝物が含まれる培 養液を循環灌流するマイクロポンプが集積されている(図 1参照). このデバイスはソフトリソグラフィ [12] と呼ば れる PDMS の成形加工技術で作製した 2 つの PDMS 構造 をアライメントして,酸素プラズマによる接合技術で作 製した(図2参照).上層は2種類の臓器モデルの組織 細胞を培養して循環灌流によって薬物動態試験を行う灌 流層,下層は圧力を加えてマイクロポンプの駆動を制御 するための制御層である、マイクロポンプの駆動原理は、 制御層のマイクロ流路から PDMS の薄膜構造(ダイアフ ラム)に圧力を印加すると PDMS 薄膜がドーム状に変形 し、灌流層のマイクロ流路を封鎖する「バルブ機能」を 利用している.図3aに示すように3つのバルブのOn/ Off のシーケンスを制御するとペリスタルティックポンプ として機能する.マイクロポンプをデバイス内に集積す ることで培養液のデッドボリュームが少なくなり、微小 な組織細胞の代謝による臓器間相互作用がより正確に評 価できる. したがって Body on a Chip のキーポイントで ある培養液の灌流循環には、マイクロポンプの設計・作 製技術が重要となる.

## 3.2 DMD 露光装置を用いたマイクロポンプ作製 技術

Body on a Chip の開発では、マイクロポンプによる正確かつ効率的な循環灌流を実現するために、①圧力印加による PDMS の変位形状と同じ形状に灌流層のマイクロ流路の断面形状を設計する(図 3b 参照)、②ソフトリソグラフィで用いるレジストモールドを①の設計通りに高精度に加工する、という2つの技術課題があった.この技術課題を解決するために、本研究では新しいマイクロポンプの設計・作製手法を開発した.以下にその概要を説明する.

- 圧力印加による PDMS 薄膜の変位形状を FEA (Finite Element Analysis) で計算し、その結果を灌流層のマ イクロ流路の断面形状として決定した。
- 2. 設計したマイクロ流路のモールド(母型)を作製す



図1 (a) 開発した Body on a Chip の写真, (b) PDMS 製マイクロ流体デバイスの概要図 [11]



図 2 ソフトリソグラフィ技術による Body on a Chip の作製プロセス



るためには,自由曲面加工(3次元加工)が必要とな る.そこで京都大学ナノテクノロジーハブ拠点の高速 マスクレス露光装置(DL-1000GS/KCH,ナノシステ ムソリューションズ)を利用して,ポジ型厚膜フォト レジスト(PMER P-LA900,東京応化工業)のグレー スケールリソグラフィを適用した.高速マスクレス露 光装置は,BMP形式で作成した256階調のグレース ケールパターンをDMD(Digital Micromirror Device) と縮小光学系でレジストに投影露光する.このプロセ ス技術を用いることで,熱処理でレジストをリフロー する曲面形成法[13]と比較して,高い加工自由度と ウェハレベルの再現性が得られる.

 一方で高速マスクレス露光装置での加工精度は、主 に4つの加工パラメータ(グレースケールマスクパ ターン、露光量、現像時間、フォーカス位置)の決定 精度に依存する.そこで我々は、これらの加工パラメー タを数値解析によって最適化設計するプロセス最適化 シミュレータを開発した[14].本シミュレータは紫 外線露光・現像プロセスシミュレーションと最適化ア ルゴリズムで構成され、先のFEA で設計したマイク 口流路の断面形状を入力すると、目標形状を作製する ための最適加工パラメータが出力される(図4参照).

図5にプロセス最適化シミュレータを適用した作製プロセスの評価結果を示す.作製したレジストモールドの断面形状を目標形状と比較するとx=±120µm,高さ45µmの範囲での平均二乗誤差は1.3µmであり,精度よく加工できていることがわかる.このレジストモールドから作製したマイクロポンプ性能の一例として,図1aに示したマイクロ流体デバイスで流量を計測した結果は24nL/minであった(印加圧100kPa,駆動周波数2Hz).

この流量は抗がん剤や代謝物を含む培養液が約4分でデバイス内を循環できるため、薬物動態試験に十分なマイクロポンプの性能が得られている.

## 3.3 抗がん剤を用いた薬物動態試験の結果と考察

作製したマイクロ流体デバイスに肝臓がんモデルとし てヒト肝がん由来細胞株(HepG2),ターゲットの心臓 モデルにはヒト初代心筋細胞(hCM)を導入し,抗が ん剤の薬物動態試験を行った.モデル薬剤の抗がん剤 (Doxorubicin)はがん細胞の増殖を抑制することができ るが,同時に肝臓代謝物のDoxorubicinolは心臓への副 作用が報告されている[15].したがってDoxorubicin を 使うことで,ヒト体内の薬物動態系を模倣するBody on a Chipのコンセプトが実証できる(図6参照).本研究で は抗がん剤を含む培養液(以下,「抗がん剤」)を1日間, 循環灌流した後,DAPIを用いた死細胞染色を行い,蛍光 強度で心筋細胞への毒性評価を行った.

図7にDAPI 蛍光強度の測定結果を示す. 図中のエ ラーバーは標準偏差を示す.まず図7aのBody on a Chip の結果で「抗がん剤」と「培養液のみ(N.C.: Negative Control)」を比較すると,「抗がん剤」の結果では陽性 (細胞死)が確認できる.これはマイクロポンプによる培 養液の循環,つまり物理的な心筋細胞への刺激が陽性の 原因ではないと判断できる.次に循環灌流の無いウェル プレートの結果(図7b)とBody on a Chip の結果では, Body on a Chip のみで「抗がん剤」が陽性を示した.こ の比較対照から, Body on a Chip での「抗がん剤」の心 筋細胞に対する毒性は,抗がん剤自体よりもBody on a Chip 内の循環灌流によってHepG2 から放出された肝臓代



図4 3次元リソグラフィのプロセス最適化シミュレータの概要



図5 (a) マイクロポンプの作製に用いたグレースケールマスクパターン, (b) 目標形状と作製したレジストモールド形状の比較結果 [11]



図6 抗がん剤を用いた薬物動態試験の実証モデル



謝物に強く依存していることを示唆する.以上の考察から, Body on a Chip でヒト体内の薬物動態系を再現できることを確認し,創薬スクリーニングに応用できる可能性を示した.



ここまでは Organ/Body on a Chip の研究と創薬スク リーニングへの応用可能性について紹介してきた.しか し現時点でこれらの技術水準はまだ発展途上にあり、実 用化に向けてはさらなる改良・検証が必要である [16]. まず重要な課題として in vitro の Body on a Chip で作っ たシンプルな疾病モデルで得られた知見がどこまで in vivo(生体内)に適応できるのか、あるいは相関関係の有 無について慎重に検証・議論する必要がある. これには Body on a Chip で構築する微小環境のスケールや構造の 最適化だけでなく, デバイスに導入する細胞の種類も関 係する. また PDMS には分子を吸着・吸収する材料特性 があるため [17], これが試験結果に影響を及ぼす可能性 についても議論する必要がある. したがって表面処理材 料・技術に関するナノテクノロジーの研究は Organ/Body on a Chip デバイスの実用化に向けて非常に重要である. さらに、再現された生体応答を正確かつリアルタイムに

計測するための微小電極アレイ (MEA: microelectrode array) [18] やバイオセンサ,分析技術の開発なども求められる.

今後の展望として、個人から採取した組織から iPS (induced Pluripotent Stem)細胞を作り、目的の細胞に 分化して Body on a Chip に導入すれば、個人にあった薬 を処方する「究極の個別化医療」への応用も期待できる. さらに Organ/Body on a Chip は医薬品開発だけでなく、 新しい化学物質の開発における安全性評価・予測技術と しても期待されている.いずれにせよ *in vitro* 系の実験技 術の研究開発は、工学や生物学、薬学、さらに医学など 総合的なアプローチが必要となる極めて挑戦的な学際融 合的な研究であり、今後、ライフサイエンスおよび創薬 において大きなインパクトが期待される研究領域である.



本稿では新しい in vitro 系の実験技術として注目されて いる創薬スクリーニング用マイクロ流体デバイス「Body on a Chip」の開発事例を紹介した.この成果が得られた のは、本プラットフォーム事業の仕組みと経験豊富な技 術スタッフの支援によるところが大きい.今後は本稿で 紹介した3次元リソグラフィの微細加工プラットフォー ム全体への技術移転を積極的に図ることで,他のユーザー の研究開発が加速することを期待する.同様に,単に微 細加工・評価装置を共用化した仕組みだけでなく,個々 の微細加工プラットフォームで開発・蓄積された高度な 知識や技術をプラットフォーム全体で共用化することで, 微細加工技術を応用した日本の研究開発力を飛躍的に高 めることが出来ると考えている.最後に,本プラット フォームが全国の研究者や技術者の研究開発に積極的に 利用され,異分野研究者との学際融合的な共同研究によ る新しい価値の創造,すなわち「イノベーション」を起 こすための「場」として活用されることにも期待したい.



本稿で紹介した Body on a Chip に関する結果の一部は, 公益財団法人テルモ生命科学芸術財団・特定研究開発助 成(2012 年度),京都大学・WPI-iCeMS 学際融合共同研 究推進プロジェクト(2014 年度),公益財団法人豊田理 化学研究所・豊田理研スカラー(2016 年度),JSPS 科研 費 16K14660の助成を受けたものです.また文部科学省 ナノテクノロジープラットフォーム事業(京都大学 微細 加工プラットフォーム)の支援を受けて得られたもので す.この場をお借りしまして厚くお礼申し上げます.



- [1]「平成 28 年版厚生労働白書 資料編」『厚生労働省ホームページ』, p.100 (http://www.mhlw.go.jp/wp/hakusyo/kousei/16-2/)(最終検索日:2017年5月5日)
- [2] W.M.S. Russell and R.L. Burch, The Principles of Humane Experimental Technique, (Methuen, 1959).
- [3] S.N. Bhatia and D.E. Ingber, *Nat. Biotechnol.* **32**, 760 (2014).

- [4] D.E. Ingber, Cell 164, 1105 (2016).
- [5] D. Huh, B.D. Matthews, A. Mammoto, M. Montoya-Zavala, H.Y. Hsin and D.E. Ingber, *Science* **328**, 1662 (2010).
- [6] D. Huh, D.C. Leslie, B.D. Matthews, J.P. Fraser, S. Jurek, G.A. Hamilton, K.S. Thorneloe, M.A. McAlexander and D.E. Ingber, *Sci. Transl. Med.* 4, 159ra147 (2012).
- [7] http://www.yole.fr/Reports.aspx(最終検索日:2017 年5月5日)
- [8] H. Kimura, T. Ikeda, H. Nakayama, Y. Sakai and T. Fujii, *J. Lab. Autom.* 20, 265 (2015).
- [9] S.R. Yazdi, A. Shadmani, S.C. Bürgel, P.M. Misun, A. Hierlemann and O. Frey, *Lab Chip* 15, 4138 (2015).
- [10] H.E. Abaci and M.L. Shuler, *Integr. Biol.* 7, 383 (2015).
- [11] 加藤義基, 平井義和, 亀井謙一郎, 土屋智由, 田畑修, IEEJ Trans. SM 136, 229 (2016).
- [12] Y. Xia and G.M. Whitesides, *Annu. Rev. Mater. Sci.* 28, 153 (1998).
- [13] N.W. Bartlett and R.J. Wood, J. Micromech. Microeng. 26, 115013 (2016).
- [14] X. Ma, Y. Kato, F. van Kempen, Y. Hirai, T. Tsuchiya, F. van Keulen and O. Tabata, *J. Microelectromech. Syst.* 24, 1856 (2015).
- [15] O.S. Bains, A.S. Chaudhry, R.K. Thirumaran, K. Yasuda, X. Yang, Y. Fan, S.C. Strom and E.G. Schuetz, *Drug Metab. Dispos.* **41**, 1538 (2013).
- [16] A.R. Kolahchi, N.K. Mohtaram, H.P. Modarres, M.H. Mohammadi, A. Geraili, P. Jafari, M. Akbari and A. Sanati-Nezhad, *Micromachines* 7, 162 (2016).
- [17] M. Toepke and D. Beebe, Lab Chip 6, 1484 (2006).
- [18] 大牧達矢,平井義和,亀井謙一郎,土屋智由,田畑修, 平成 29 年電気学会全国大会,(2017 年 3 月 15 日-17 日), 3-119.

(京都大学大学院工学研究科 平井 義和)

